

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
2-1 แสดงจำแนกระบบควบคุมแบบลูปปิด (Closed Loop Control)	7
2-2 ออกแบบการสร้างกฎ (Rule)	34
3-1 การเชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอกเข้ากับคอมพิวเตอร์ด้วยสาย DB9	45
3-2 หน้าที่ของการทำงานของแต่ละขา	46
3-3 ผลการคาร์ิเบทแรงบิด	70
3-3 ผลการคาร์ิเบทแรงบิด (ต่อ)	71
3-3 ผลการคาร์ิเบทแรงบิด (ต่อ)	72
3-3 ผลการคาร์ิเบทแรงบิด (ต่อ)	73
3-3 ผลการคาร์ิเบทแรงบิด (ต่อ)	74
3-4 แสดงค่าแรงบิดที่เกิดขึ้น	75
3-4 แสดงค่าแรงบิดที่เกิดขึ้น (ต่อ)	76