



ใบรับรองปริญญาานิพนธ์
ภาควิชาครุศาสตร์เครื่องกล คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าพระนครเหนือ

เรื่อง การพัฒนาระบบขับเคลื่อนล้อเดียวรักษาสสมดุลแนวตรง
(The Development of Longitudinal Control of a Mono Wheel Balancing)

โดย นายณัฐพฤทธ์ โชติวิบูลย์ลักษณะ
 โครงการนี้ได้รับอนุมัติให้นับเป็นส่วนหนึ่งของการศึกษา
 ตามหลักสูตรครุศาสตร์อุตสาหกรรมบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมแมคคาทรอนิกส์

.....หัวหน้าภาควิชาครุศาสตร์เครื่องกล
(ผศ.ดร.บัณฑิต สุขสวัสดิ์)

คณะกรรมการสอบปริญญาานิพนธ์

.....อาจารย์ที่ปรึกษา
(อ.สรรพงศ์ ทานอก)

.....ประธานกรรมการ กรรมการ
(ดร.พรจิต ประทุมสุวรรณ) (ดร.พีระวัฒน์ นันทวรวงค์)

.....กรรมการ กรรมการ
(อ.สันติ หุตะมาน) (ดร.อภัยวงศ์ จันทร์ช่างพูด)